

技術体系表によるタグ付け(除染分)

平成24年度発電用原子炉等事故対応関連技術基盤整備事業
 (技術カタログ拡充のための技術調査)
 ■技術体系表によるタグ付け(除染分)

No	カタログ区分	ページ	カタログ名	提案者(会社名)	タグ1	タグ2	タグ3	タグ4	タグ5	技術段階
1-1	除染	1	ドライアイスブラスト除染-1	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構			実用化段階
1-2	除染	2	ドライアイスブラスト除染-2	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構			実用化段階
1-3	除染	3	アイスブラスト除染	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構			実用化段階
1-4	除染	4	液体窒素除染	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構			実用化段階
1-5	除染	5	泡除染-1	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				実用化段階
1-6	除染	6	泡除染-2	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				実用化段階
1-7	除染	7	ゲル・ペースト除染-1	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				実用化段階
1-8	除染	8	ゲル・ペースト除染-2	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				実用化段階
1-9	除染	9	剥離性塗膜除染-1	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-10	除染	10	剥離性塗膜除染-2	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-11	除染	11	レーザ除染-1	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				研究開発段階
1-12	除染	12	レーザ除染-2	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				実用化段階
1-13	除染	13	レーザ除染-3	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				実用化段階
1-14	除染	14	レーザ化学除染	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				研究開発段階
1-15	除染	15	レーザ除染(コンクリート表面除去)	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				実用化段階
1-16	除染	16	マイクロ波除染	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			研究開発段階
1-17	除染	17	研削(スキャブラ)除染	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-18	除染	18	高圧水ジェット除染法	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構			実用化段階
1-19	除染	19	水流動研磨除染法	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構			実用化段階
1-20	除染	20	空気旋回流動研磨除染法	-	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構			研究開発段階

技術体系表によるタグ付け(除染分)

No	カタログ区分	ページ	カタログ名	提案者(会社名)	タグ1	タグ2	タグ3	タグ4	タグ5	技術段階
1-21	除染	21	熱衝撃除染法	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構			研究開発段階
1-22	除染	22	ウォータージェット除染法	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-23	除染	23	スクャブリング除染法	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-24	除染	24	チゼル(プレーカー)除染法	—	除染機構 - 除去・吸引機構					研究開発段階
1-25	除染	25	スポーラ	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構				研究開発段階
1-26	除染	26	ブラスト除染法	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構	(共通)システム化 - 遠隔操作		実用化段階
1-27	除染	27	レジンブラスト除染法	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	除染機構 - 供給機構			実用化段階
1-28	除染	28	ミーリングカッター(プレーナ)	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構				実用化段階
1-29	除染	29	超音波除染法	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構				実用化段階
1-30	除染	30	グラインダー	—	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-31	除染	31	キャビテーションジェット+ブラスト除染法	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-32	除染	32	ボロンウェットブラスト除染法	—	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 供給機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-33	除染	1	高濃度汚染水中の放射性廃棄物の回収技術	日大理工学部 露木 尚光	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-34	除染	3	研削除染及び強力真空吸引装置	阿南電機株式会社/PENTEK社(米)	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構				実用化段階
1-35	除染	4	高圧洗浄および吸引回収ロボット(ADX-Hex)【防爆・防水(水中)仕様】	丸紅ユーティリティサービス/ADROCTech社(スロバキア)	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)			実用化段階
1-36	除染	5	Dycem フロアマット	丸紅ユーティリティサービス/Dycem社(イギリス)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-37	除染	6	クライミングロボット(ICM)を用いたコンクリート床・壁ハツリ回収	丸紅ユーティリティサービス/ICM社(アメリカ)	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-38	除染	7	クライミングロボット(ICM)を用いた吸引回収(水中・気中)	丸紅ユーティリティサービス/ICM社(アメリカ)	除染機構 - 回収・移送機構		(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-39	除染	8	クライミングロボット(ICM)を用いた除染剤塗布による汚染固定・レーザ除染ロボット	丸紅ユーティリティサービス/ICM社(アメリカ)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-40	除染	9	レーザ除染ロボット	丸紅ユーティリティサービス/Laser Cleanall社(米)/ICM社(米)	除染機構 - 除去・吸引機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)				実用化段階
1-41	除染	10	遮へい材	丸紅ユーティリティサービス/Lemer Pax社(フランス)	その他					実用化段階
1-42	除染	12	ミニロボット	丸紅ユーティリティサービス/Marshall社(イギリス)	除染機構 - 回収・移送機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)				実用化段階
1-43	除染	13	遮へいマルチ重機	丸紅ユーティリティサービス/Lemer Pax社(フランス)	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)			実用化段階
1-44	除染	14	サクシオン回収(表面堆積物の回収)	丸紅ユーティリティサービス/Marshall社(イギリス)	除染機構 - 回収・移送機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)				実用化段階
1-45	除染	15	遮へいシステム	丸紅ユーティリティサービス/NPO社(アメリカ)	その他					実用化段階

技術体系表によるタグ付け(除染分)

No	カタログ区分	ページ	カタログ名	提案者(会社名)	タグ1	タグ2	タグ3	タグ4	タグ5	技術段階
1-46	除染	16	ブルシアン・ブルー(紺青)不織布	丸紅ユーティリティサービス/クラレ(株)/丸紅CLS(株)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-47	除染	17	狭あい部ジェット洗浄システム	丸紅ユーティリティサービス/SRA社(フランス)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-48	除染	18	放射線マッピングロボット	丸紅ユーティリティサービス/SRA社(フランス)	(共通)システム化 - その他	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-49	除染	19	除染遠隔操作用マルチエンドエフェクタ	ダブル技研株式会社	除染機構 - 回収・移送機構					実用化段階
1-50	除染	20	ウェットプラスト除染装置による機器などの除染	独立行政法人 日本原子力研究開発機構 敦賀本部原子炉廃止措置研究開発センター/マコー株式会社	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構				実用化段階
1-51	除染	21	ストリッパブルペイント	丸紅ユーティリティサービス/CBI POLYMERS社	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-52	除染	22	超高压水表面処理工法「Jリムバー」による除染技術	株式会社 キクテック	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構				実用化段階
1-53	除染	23	PackBot小型作業ロボットによる除染作業監視、除染作業援助	双日エアロスペース/iRobot社	(共通)システム化 - その他	その他	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作		実用化段階
1-54	除染	24	Warrior中型作業ロボットによるブラッシング	双日エアロスペース/iRobot社	その他	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-55	除染	25	二次廃液除染	株式会社IHI	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)			実用化段階
1-56	除染	26	遠隔放射線モニタリング技術	産業技術総合研究所	(共通)システム化 - その他	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-57	除染	27	防爆、耐環境製カメラデバイス	東京農工大/Serendipity株式会社	その他					研究開発段階
1-58	除染	29	遠隔装置による湿式除染	独立行政法人 日本原子力研究開発機構 川妻伸二	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-59	除染	30	JAEA-2号(遠隔装置による湿式除染に用いるロボット)	独立行政法人 日本原子力研究開発機構 川妻伸二	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - その他		実用化段階
1-60	除染	31	JD-1(遠隔装置による湿式除染に用いるロボット)	独立行政法人 日本原子力研究開発機構	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - その他		実用化段階
1-61	除染	32	マックスAZ(水中不分離高流動無収縮モルタル)	株式会社 熊谷組	その他					実用化段階
1-62	除染	33	パラドックスベアリングを用いた剥離性塗膜用遠隔操作へらロボット	株式会社 エッチャンデス	(共通)システム化 - その他	(共通)システム化 - システムアーキテクチャ	(共通)システム化 - 遠隔操作	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)		実用化段階
1-63	除染	34	スパイキーハンマーによる汚染コンクリート除去システム	清水建設/栗田鑿岩機	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構				実用化段階
1-64	除染	35	油圧カッターによるデブリ取出しまでの経路確保	パワーシステム株式会社	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-65	除染	36	油圧カッター&コンクリートクラッシュャー	パワーシステム株式会社	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-66	除染	37	宇宙、飛行、高線量下の環境でも動作する耐破壊性再設定可能コンピューターチップ、および高解像度映像圧縮・解凍チップ	Revatron株式会社	(共通)システム化 - その他	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階

技術体系表によるタグ付け(除染分)

No	カタログ区分	ページ	カタログ名	提案者(会社名)	タグ1	タグ2	タグ3	タグ4	タグ5	技術段階
1-67	除染	39	アドホック無線通信機RMRおよびアドホック無線通信用ソフトウェア MeshCruzer	株式会社 シンクチュープ	(共通)システム化 - 遠隔操作					実用化段階
1-68	除染	40	レーザ除染装置	レーザ技術総合研究所	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-69	除染	41	研削除染、付着物除去回収技術	株式会社 竹中工務店	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構				実用化段階
1-70	除染	42	準非熱剥離レーザ除染	若狭湾エネルギー研究中心/独立行政法人日本原子力研究開発機構 敦賀本部	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-71	除染	43	散水ブラッシング除染	株式会社 アトックス	除染機構 - 除去・吸引機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-72	除染	44	小型点検清掃装置	株式会社 アトックス	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	除染機構 - 回収・移送機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-73	除染	45	配管内伸展型走行装置	株式会社 アトックス	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作				研究開発段階
1-74	除染	46	遠隔ジェット洗浄・回収装置	株式会社 アトックス	除染機構 - 回収・移送機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-75	除染	47	水底クリーナ	株式会社 アトックス	除染機構 - 回収・移送機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-76	除染	48	吸引回収式吸着エアープラスト装置	株式会社 アトックス	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-77	除染	49	泡除染剤(ラド・リリース)	株式会社 アトックス/Environmental Alternatives, Inc./パテルジャパン(株)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-78	除染	50	ツールの遠隔交換装置	富士電機株式会社	(共通)システム化 - 遠隔操作					実用化段階
1-79	除染	51	災害対策用ロボットスーツ	Cyberdyne 株式会社	その他					実用化段階
1-80	除染	52	原子炉建屋内調査ロボット(遠隔操縦移動機構および作業機構)	三菱電機特機システム株式会社	(共通)システム化 - 遠隔操作	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - その他			実用化段階
1-81	除染	54	除染遠隔操作用「ドライアイスプラスト搭載アイロボット」	(株)東洋ユニオン	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-82	除染	55	ドライアイスプラストシステムと負圧技術を使用した除染技術	(株)東洋ユニオン/大成建設株式会社	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-83	除染	56	遠隔画像計測システム(除染調査用)	大成建設株式会社	(共通)システム化 - その他					実用化段階
1-84	除染	57	二次廃棄物回収システム	大成建設株式会社	除染機構 - 回収・移送機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-85	除染	58	廃炉作業支援ロボット	(株)スカイ・プラットフォーム/(株)新産業創造研究	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	除染機構 - 回収・移送機構	(共通)システム化 - その他			実用化段階
1-86	除染	59	レーザ除染と切断	ONET TECHNOLOGIES	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-87	除染	61	軌道切断機	ONET TECHNOLOGIES	その他					実用化段階
1-88	除染	63	ハイドロデモリッション一式	ONET TECHNOLOGIES	除染機構 - 除去・吸引機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	移動 - 自己位置推定・最適経路計画	(共通)システム化 - その他	(共通)システム化 - 遠隔操作	実用化段階
1-89	除染	67	除染関連(移動作業ロボット グリフォン)	株式会社ハイボット/東京工業大学	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-90	除染	68	使用済燃料プール除染用水中掃除機	荏原工業洗浄株式会社	除染機構 - 回収・移送機構					実用化段階
1-91	除染	69	乾式ジェル	AREVA NC JAPAN PROJECTS	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階

技術体系表によるタグ付け(除染分)

No	カタログ区分	ページ	カタログ名	提案者(会社名)	タグ1	タグ2	タグ3	タグ4	タグ5	技術段階
1-92	除染	70	水洗式ジェル	AREVA NC JAPAN PROJECTS	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-93	除染	71	ドライアイスブラスト	AREVA NC JAPAN PROJECTS	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-94	除染	72	泡スプレー除染	AREVA NC JAPAN PROJECTS	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-95	除染	73	レーザ除染	AREVA NC JAPAN PROJECTS	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-96	除染	75	遠隔操作対応キャパシティブ・ロボットアーム	AREVA NC JAPAN PROJECTS	(共通)システム化 - その他	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-97	除染	76	精密作業用マスター/スレイブ・ロボットアーム	AREVA NC JAPAN PROJECTS	(共通)システム化 - その他	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-98	除染	77	特殊ノズルによる配管内の遠隔除染	株式会社日本バイオマス研究所	除染機構 - 除去・吸引機構		(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-99	除染	78	洗浄水(汚染水)の吸着沈殿浄化	株式会社日本バイオマス研究所/日本大学工学	除染機構 - 除去・吸引機構		(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-100	除染	79	複数の移動ロボットを用いた協調路面除染システム	株式会社日本バイオマス研究所	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - システムアーキテクチャ	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作	移動 - 自己位置推定・最適経路計画	実用化段階
1-101	除染	81	洗浄吸引型の路面走行車と可動ヘッドクリーナによる除染	株式会社日本バイオマス研究所	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-102	除染	1	コリジョンジェット工法	鹿島建設(株)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-103	除染	2	アクアブラスト工法	鹿島建設(株) /Hammelmann社(ドイツ)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-104	除染	3	バック除染工法	鹿島建設(株)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-105	除染	4	鹿島マイクロブラスタイング(MB)工法	鹿島建設(株)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-106	除染	5	無線・光ケーブルを用いた無人化施工システム	鹿島建設(株)	(共通)システム化 - 遠隔操作					実用化段階
1-107	除染	6	速乾・耐水性剥離塗膜除染(オライオン)	バテルジャパン(株) /Isotron 社	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-108	除染	7	レーザ誘起現象を利用した除染技術	日本海洋掘削(株)小林俊雄	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-109	除染	8	芳香族アミンを使用したエポキシ樹脂の除染性向上	サンユレック(株)原	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-110	除染	9	芳香族アミンを使用したエポキシ樹脂の除染性向上	サンユレック(株)原	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-111	除染	10	CHEMICAL DECONTAMINATION OF REACTOR COMPONENTS AND PIPING	Westinghouse Electric Japan	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-112	除染	13	Inorganic sorbent Termoxid-35 for the decontamination of the salt solutions from cesium radionuclides	Termoxid(ロシア)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-113	除染	15	Inorganic sorbent Termoxid-3A for the decontamination of the highly active waters from irradiated fuel cooling ponds	Termoxid(ロシア)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-114	除染	17	Modified Microspheres for Cleaning Liquid Wastes From Radioactive Nuclides	Russia Federal Nuclear Center-VNIIEF(ロシア)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階

技術体系表によるタグ付け(除染分)

No	カタログ区分	ページ	カタログ名	提案者(会社名)	タグ1	タグ2	タグ3	タグ4	タグ5	技術段階
1-115	除染	18	Visualization of conditions in CV for planning and personnel training purposes	IFE Halden (ノルウェー)	(共通)シミュレーション - システム開発	(共通)シミュレーション - 運用検討	(共通)システム化 - その他			実用化段階
1-116	除染	20	Remote Controlled Vehicle (Crawler) to remove sediments and floor contamination	NUKEM TECHNOLOGIES GmbH (ドイツ)	除染機構 - 除去・吸引機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-117	除染	22	Remote Controlled Vehicle (Crawler) to remove sediments and floor contamination	NUKEM Technologies GmbH	除染機構 - 除去・吸引機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-118	除染	26	Remote Controlled Decontamination Techniques	NUKEM TECHNOLOGIES GmbH	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-119	除染	29	Remote Controlled Techniques to retrieve or decontaminate and remove radioactive material	NUKEM Technologies GmbH	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-120	除染	34	Remote Controlled Vehicle (Crawler) to remove sediments and floor contamination	NUKEM Technologies GmbH	除染機構 - 除去・吸引機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-121	除染	36	Decontamination of civil construction, using remotely controlled manipulators -	AMEC(イギリス)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作	(共通)システム化 - その他			実用化段階
1-122	除染	38	Radioactive soil assay with automated segregation and	AMEC(イギリス)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - その他				実用化段階
1-123	除染	42	Overland Radiation Scanning & Mapping System	AMEC(イギリス)	(共通)システム化 - その他	移動 - 自己位置推定・最適経路計画				実用化段階
1-124	除染	45	Rocky Flats D&D	AMEC(イギリス)	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構				実用化段階
1-125	除染	47	Decontamination and Recovery using Hydrolasing Technology	Special Application Technology(アメリカ)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-126	除染	51	Remote Pipe Hot-Tapping and Decontamination	Special Application Technology(アメリカ)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-127	除染	53	Technology for applying dust suppressing coating with confinement effect	Alexandrov Research Institute of Technology (Alexandrov NITI, ロシア)	その他					実用化段階
1-128	除染	54	Technology for decontamination («dry» decontamination), isolation and confinement of contaminated surfaces (soil, rooms, equipment, rolled roofing) using polymer coatings	Alexandrov Research Institute of Technology (Alexandrov NITI, ロシア)	除染機構 - 除去・吸引機構	その他				実用化段階
1-129	除染	55	Complex technology for decontamination of residential houses, offices, neighboring territories and private lands	Alexandrov Research Institute of Technology (Alexandrov NITI, ロシア)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-130	除染	56	Complex technology for decontamination of construction machinery and transport vehicles	Alexandrov Research Institute of Technology (Alexandrov NITI, ロシア)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-131	除染	57	Adhesive web for remote decontamination	Alexandrov Research Institute of Technology (Alexandrov NITI, ロシア)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-132	除染	57	Technology for deactivation of contaminated items using quick setting polymer compositions	Alexandrov Research Institute of Technology (Alexandrov NITI, ロシア)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階

技術体系表によるタグ付け(除染分)

No	カタログ区分	ページ	カタログ名	提案者(会社名)	タグ1	タグ2	タグ3	タグ4	タグ5	技術段階
1-133	除染	58	Festoon system for dose measurements	Alexandrov Research Institute of Technology (Alexandrov NITI, ロシア)	その他					実用化段階
1-134	除染	59	Ultrasonic Cleaning of Contaminated Fuel Assemblies, Channels, and Reactor Components	Dominion Engineering, Inc. (アメリカ)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-135	除染	60	High Capacity Regenerable & Radiation Tolerant Filter Elements	Dominion Engineering, Inc. (アメリカ)	その他					実用化段階
1-136	除染	63	S-Jet(少量型超高压ウォータージェット)による汚染コンク	清水建設株式会社/株式会社スギノマシン	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-137	除染	64	吸引型ドライアイスプラスト除染	独立行政法人 日本原子力研究開発機構 大洗研究開発センター 福井 康	除染機構 - 除去・吸引機構	除染機構 - 回収・移送機構				実用化段階
1-138	除染	65	スチームジェット洗浄装置	独立行政法人 日本原子力研究開発機構 大洗研究開発センター 小川 柳一郎	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-139	除染	66	Underwater Vacuum cleaning	ONET Technologies (フランス)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-140	除染	68	Two hands telescopic manipulator	ONET Technologies (フランス)	(共通)システム化 - その他	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-141	除染	70	Heavy remote operated manipulator	ONET Technologies (フランス)	(共通)システム化 - その他	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-142	除染	72	UHP / VHP equipment for radioactive decontamination	ONET Technologies (フランス)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - 遠隔操作				実用化段階
1-143	除染	74	Versatile mobile machine for decontamination	ONET Technologies (フランス)	除染機構 - 除去・吸引機構	(共通)システム化 - その他	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作		実用化段階
1-144	除染	77	Water Blast Remote Controlled System	ATOX / AREVA NC JAPAN PROJACTS(フランス)	除染機構 - 除去・吸引機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-145	除染	81	NiThrow™ solution	AREVA NC JAPAN PROJACTS(フランス)	除染機構 - 除去・吸引機構	移動 - 移動機構(脚・クローラ・車輪)	(共通)システム化 - 遠隔操作			実用化段階
1-146	除染	84	"Dry" decontamination of NPP Equipment	"Joint Institute for Power and Nuclear Research - Sosny" National Academy of Sciences of Belarus (ベ)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階
1-147	除染	86	Chemical decontamination CORD family	AREVA NC JAPAN PROJACTS(フランス)	除染機構 - 除去・吸引機構					実用化段階